EM630 功能代码表 V101

EM630 系列变频器的功能码共 22 组。其中 F18 组为监视参数组,用于查看变频器状态; F19 组为故障记录组,用于查看近 3 次故障详情。

<u>, 121 1</u>	全有近3次故障评情。	
F00	基本功能参数组	第2页
F01	电机 1 参数组	第5页
F02	输入端子功能组	第9页
F03	输出端子功能组	第 18 页
F04	启停控制参数组	第 22 页
F05	V/F 控制参数组	第 24 页
F06	矢量控制参数组	第 25 页
F07	保护功能设置组	第 29 页
F08	多段速和简易 PLC	第 31 页
F09	PID 功能组	第 32 页
F10	通讯功能组	第 32 页
F11	用户自选参数组	第 34 页
F12	键盘与显示功能组	第 36 页
F13	转矩控制参数组	第 42 页
F14	电机2参数组	第 42 页
F15	辅助功能组	第51页
F16	客户化功能组	第 53 页
F17	虚拟 I/0 功能组	第 54 页
F18	监视参数组	第 54 页
F19	故障记录组	第 55 页
F20	起重专用基本组	第 58 页
F21	起重专用高级组	第63页

功能码	名称	参数说明	出厂值			
F00	基本功能参					
F00. 01	电机1驱动 控制方式	0: V/F 控制 (VVF) 1: 无速度传感器矢量控制 (SVC) 2: 有速度传感器矢量控制 (FVC)	2			
F00. 02	命令源选择	0:键盘控制 (LOC/REM 灯亮) 1. 端子控制				
F00. 03	端子控制方式选择	0: 端子 RUN 运行, F/R 正转/反转 1: 端子 RUN 正转, F/R 反转 2: 端子 RUN 正转, Xi 停车,F/R 反转 3: 端子 RUN 运行, Xi 停车,F/R 正转/ 反转	1			

		· 21/2/14/2		
		F00. 07		
		1: AI1		
		2: AI2		
	主频率源 A	3: AI3		
F00. 04		4: AI4(扩展卡)	0	
	选择	5: 保留		
		6: 主频率通讯给定		
		(百分比)		
		7: 主频率通讯给定		
		(直接给频率)		
F00.06	频率源选择	0: 主频率源 A	0	
E00. 07	数字频率给	0.001 日上陸家	10 0011-	
F00. 07	定	0.00Hz~最大频率	10.00Hz	
		0.00~650.00		
		(F15. 13=0)	6. 50s	
F00. 14	加速时间1	0.0~6500.0		
		(F15. 13=1)		
		0∼6500 (F15.13=2)		
F00. 15	减速时间1	参见 F00.14	3.00s	
F00. 16	最大频率	20.00~600.00	55.00Hz	
F00. 17	上限频率控 制选择	0:由 F00.18 设定	0	

0: 数字频率给定

E00 10	上限频率	下限频率 F00. 19~	55, 00Hz				
100.10	上队频竿	最大频率 F00.16	55. UUIIZ				
F00 10	下限频率	0.00~上限频率	0.00Hz				
100.19	厂队列华	F00. 18	U. UUIIZ				
F00, 21	反转控制	0: 允许正/反转	0				
100.21	人代工啊	1:禁止反转	O				
F00. 22	正反转死区	0.00~650.00	0.00s				
	时间						
		1.0~16.0(变频器					
		额定功率 4kW)					
	载波频率	1.0~10.0 (变频器					
		定功率 11.00~ 载波频率 45.00kW) 1.0~4.0(变频器额					
F00. 23							
		定功率 55.00~					
		90.00kW)					
		定功率 110.00~					
		400.00kW)					

F00, 24	载波频率自		1		
	动调整	1: 有效	-		
EUU 30	电机参数组	0: 电机 1 参数组	0		
1.00. 20	选择	1: 电机 2 参数组	U		
F00. 29	用户密码	0~65535	0		
F01	电机 1 参数	组	出厂值		
	市和米利 州	0: 普通异步电机			
F01. 00	电机类型选	1: 变频异步电机	0		
F01. 01	择	2: 永磁同步电机			
F01 01	电机额定功	0 10 650 00	1 11/		
F01. 01	率	0.10~650.00	kW		
F01 02	电机额定电	50~2000	V		
FU1. U2	压	50~2000	V		
		0.01~600.00(电机			
D01 00	电机额定电	额定功率≤75kW)			
F01. 03	流	0.1~6000.0 (电机	A		
		额定功率>75kW)			
E01 04	电机额定频	0.01~600.00	Hz		
F00. 28 F00. 29 F01	率	0.017~600.00	пи		
E01 0F	电机额定转	50~60000	3250 m		
101.00	速	50. ~00000	rpm		
F01 06	电机绕组接	0: Y			
1.01.00	法	1: Δ			
·		_			

F01. 07	电机额定功 率因数	0.600~1.000					
F01. 08	电机效率	30.0~100.0	%				
F01. 09	异步电机定 子电阻	1~60000 (电机额定 功率≤75kW) 0.1~6000.0 (电机 额定功率>75kW)	mΩ				
F01. 10		1~60000 (电机额定 异步电机转 功率≤75kW) 子电阻 0.1~6000.0 (电机 额定功率>75kW)					
F01. 11	异步电机漏 感	0.01~600.00 (电机 额定功率≤75kW) 0.001~60.000(电 机额定功率 >75kW)	mΗ				
F01. 12	异步电机互感	0.1~6000.0 (电机 额定功率≤75kW) 0.01~600.00 (电机 额定功率>75kW)	mH				
F01. 13		0.01~600.00 (电机 额定功率≤75kW) 0.1~6000.0 (电机 额定功率>75kW)	A				

F01. 14	异步电机弱 磁系数1	10.00~100.00	87. 00%
F01. 15	异步电机弱 磁系数 2	10.00~100.00	80. 00%
F01. 16	异步电机弱 磁系数3	10.00~100.00	75. 00%
F01. 17	异步电机弱 磁系数 4	10.00~100.00	72. 00%
F01. 18	异步电机弱 磁系数 5	10.00~100.00	70. 00%
F01. 19	同步电机定 子电阻	1~60000 (电机额定 功率≤75kW) 0.1~6000.0 (电机 额定功率>75kW)	nΩ
F01. 20	同步电机 d 轴电感	0.01~600.00 (电机 额定功率≤75kW) 0.001~60.000 (电 机额定功率>75kW)	nH
F01. 21	同步电机 q 轴电感	0.01~600.00 (电机 额定功率≤75kW) 0.001~60.000 (电 机额定功率>75kW)	nH
l		7	

F01. 22	同步电机反	10.0~2000.0(额定	J
101.22	电动势	转速的反电动势)	
F01. 24	编码器类型	0: ABZ 增量编码器 1: UVW 增量编码器 4: 旋转变压器	0
F01. 25	编码器线数	1~65535	1024
F01. 26	编码器零脉 冲相位角	0. 0∼359. 9°	0.0
F01. 27	AB脉冲相序	0: 正向 1: 反向	0
F01. 28	UVW 编码器 相序	0: 正向 1: 反向	0
F01. 29	UVW 初始偏 置相位角	0. 0∼359. 9°	0.0
F01. 30	旋转变压器 的极对数	1~65535	1
F01. 32	速度反馈断 线检测时间	0.0~10.0 (0.0: 速度反馈断线检测 无效)	0.0s
F01. 33	速度反馈滤 波时间	0.000~30.000	0.002s
F01. 34	电机参数自 学习	0: 无操作 1: 异步机静止自学习	0
		8	

		2: 异步机旋转自学 习 11: 同步机静止自学 习 12: 同步机旋转自学 习 13: 同步机编码器自 学习 14: 同步机带载自学习	
F02	输入端子功能	能组	出厂值
F02. 00	X1 数字输入 功能选择	0: 无功能 1: 运行端子 RUN	1
F02. 01	X2数字输入 功能选择	2: 运行方向 F/R 3: 三线运行的停车	2
F02. 02	X3数字输入 功能选择	控制 4: 正转点动(FJOG)	11
F02. 03	X4数字输入 功能选择	5: 反转点动(RJOG) 9: 自由停车	12
F02. 04	X5数字输入 功能选择	10: 故障复位 11: 多段速端子 1	13
F02. 05	X6数字输入 功能选择	12: 多段速端子 2 13: 多段速端子 3	14
F02. 06	X7数字输入	14: 多段速端子 4	10

	功能选择	其余选项,参见表1	
F02. 07	AI1 数字输	数字输入端子功能	58
1 02. 01	入功能选择		00
F02. 08	AI2 数字输		0
1 02. 00	入功能选择		U
F02. 09	AI3 数字输		0
1.02.09	入功能选择		U
	AI4 数字输		
F02. 10	入功能选择		0
	(扩展卡)		
	X8数字输入		
F02. 11	功能选择		0
	(扩展卡)		
	X9数字输入		
F02. 12	功能选择		0
	(扩展卡)		
	X10 数字输		
F02. 13	入功能选择		0
	(扩展卡)		
	X11 数字输		
F02. 14	入功能选择		0
	(扩展卡)		

	表 1 数字输入端子功能
设定值	数字输入端子功能
0	无功能
1	运行端子 RUN
2	运行方向 F/R
3	三线运行的停车控制
4	正转点动 (FJOG)
5	反转点动 (RJOG)
9	自由停车
10	故障复位
11	多段速端子1
12	多段速端子2
13	多段速端子3
14	多段速端子 4
19	加减速时间端子1
20	加减速时间端子 2
21	加减速禁止
22	运行暂停
23	外部故障输入
33	零伺服指令
45	停机并且直流制动
46	停机时直流制动
47	立即直流制动
50	外部停车
57	变频器使能
58	制动器检查
59	制动器反馈 1
60	制动器反馈 2

	61		绝对距离	哥又	寸位	Ē.						·	
	62		定位运行	定位运行									
	63		着地减速开关										
	64		上升减过	上升减速开关									
	65		正向停止	ĿŦ	ŦΧ	:							
	66		反向停止	ĿŦ	FΧ	-							
	67		定位点原	祥南	友								
	68		电机 1/ 无效)	电相	几 2	2 切	J换	(才	了效	时	抱	闸逻辑	
	•	73,47			D	D	D	D	D	D	D		
		数字输入端	7	6	5	4	3	2	1	0	000000	0	
			H	Х	Х	Х	Х	Х	Х	Х	0		
			*	7	6	5	4	3	2	1	-		
F	02. 15	子正反逻辑		0: 正逻辑闭合有效/									
		1											
				断开无效									
			1: 反逻辑闭合无效/										
				断开有效									
				D	D	D	D	D	D	D	D		
				7	6	5	4	3	2	1	0	000000	'n
		数与	字输入端	Х	Х	v	v	Α	Α	Α	Α		v
F02. 16		子』	E反逻辑	1	1	X	X	Ι	Ι	Ι	Ι	0	
		2		1	0	9	8	4	3	2	1		
				0:	ī	- 逻	辑	闭-	_ 合 7	与效	ί/		
				淅	-					• //	•		
					断开无效								

		1: 反逻辑闭合无效/ 断开有效	
F02. 17	数字输入端 子滤波次数	0~100,0 为无滤波, n 表示每 n ms 采样一 次	2
F02. 18	X1 有效延 时时间	0.000~30.000	0.000s
F02. 19	X1 无效延 时时间	0.000~30.000	0.000s
F02. 20	X2 有效延 时时间	0.000~30.000	0.000s
F02. 21	X2 无效延 时时间	0.000~30.000	0.000s
F02. 22	X3 有效延 时时间	0.000~30.000	0.000s
F02. 23	X3 无效延 时时间	0.000~30.000	0.000s
F02. 24	X4 有效延 时时间	0.000~30.000	0.000s
F02. 25	X4 无效延 时时间	0.000~30.000	0.000s
F02. 31	模拟输入功 能选择	个位: AI1 0: 模拟输入	0001D
	•	13	

		1: 数字输入(1V以	
		下为 0,3V 以上为 1,	
		之间与上次结果相	
		反)	
		十位: AI2	
		0: 模拟输入	
		1: 数字输入(同上)	
		百位: AI3	
		0: 模拟输入	
		1: 数字输入(同上)	
		千位: AI4(扩展卡)	
		0: 模拟输入	
		1: 数字输入(同上)	
		个位: AI1 曲线选择	
		0: 曲线 1	
		1: 曲线 2	
		2: 曲线 3	
	模拟输入曲	3: 曲线 4	
F02. 32	线选择	十位: AI2 曲线选择	3210D
		0: 曲线 1	
		1: 曲线 2	
		2: 曲线3	
		3: 曲线 4	
		百位: AI3 曲线选择	

	ш. ф е	0: 曲线 1 1: 曲线 2 2: 曲线 3 3: 曲线 4 千位: AI4 曲线选择 0: 曲线 1 1: 曲线 2 2: 曲线 3 3: 曲线 4	
F02. 33	曲线1最小输入	0.00∼F02.35	0. 10V
F02. 34	曲线1最小输 入对应给定	- 100. 0∼+100. 0	0.0%
F02. 35	曲线 1 最大 输入	F02. 33~10. 00V	9. 90V
F02. 36	曲线1最大 输入对应给 定	- 100.0~+100.0	100.0%
F02. 37	曲线2最小 输入	−10.00V∼F02.39	0. 10V
F02. 38	曲线 2 最小 输入对应给 定	- 100. 0~+100. 0	0.0%

F02. 39	曲线2最大 输入	F02. 37~10. 00V	9. 90V
F02. 40	曲线2最大 输入对应给 定		100.0%
F02. 41	曲线3最小 输入	0.00V∼F02.43	0. 10V
F02. 42	曲线3最小 输入对应给 定	- 100.0~+100.0	0.0%
F02. 43	曲线 3 拐点 1 输入	F02. 41~F02. 45	2. 50V
F02. 44	曲线 3 拐点 1 输入对应 给定	- 100. 0∼+100. 0	25. 0%
F02. 45	曲线 3 拐点 2 输入	F02. 43~F02. 47	7. 50V
F02. 46	曲线 3 拐点 2 输入对应 给定	- 100.0~+100.0	75. 0%
F02. 47	曲线3最大输入	F02. 45~10. 00	9. 90V
		16	

F02. 48	曲线3最大 输入对应给 定	- 100. 0∼+100. 0	100.0%
F02. 49	曲线 4 最小 输入	−10.00∼F02.51	-9. 90V
F02. 50	曲线 4 最小 输入对应给 定	- 100. 0∼+100. 0	-100.0%
F02. 51	曲线 4 拐点 1 输入	F02. 49~F02. 53	-5. 00V
F02. 52	曲线 4 拐点 1 输入对应 给定	- 100.0~+100.0	-50.0%
F02. 53	曲线 4 拐点 2 输入	F02. 51~F02. 55	5. 00V
F02. 54	曲线 4 拐点 2 输入对应 给定	- 100.0~+100.0	50.0%
F02. 55	曲线 4 最大 输入	F02. 53~10. 00	9. 90V
F02. 56	曲线 4 最大 输入对应给 定	- 100.0~+100.0	100.0%

F02. 59	AI3 滤波时间	0.00~10.00	0. 10s		
F02. 60	AI4 滤波时 间(扩展卡)	0.00~10.00	0. 10s		
F02. 61	AD 滞环码	2~50	2		
F03	输出端子功能	能组	出厂值		
F03. 00	Y1 输出功 能选择		7		
F03. 01	Y2 输出功 能选择	0: 无输出 其余选项, 参见表 2 数字输出端子功能	33		
F03. 02	R1 输出功 能选择		28		
F03. 03	R2 输出功 能选择		7		
F03. 04	Y3 输出功 能选择(扩 展卡)		0		
表 2 数字输出端子功能					
<u>设定值</u> 0	直 数字输出端 无输出	而十切能			
1					

AI1 滤波时间 0.00~10.00

0.00~10.00

AI2 滤波时

间 AI3 滤波时 0.10s

0.10s

F02. 57

F02. 58

	3	输出频率检测	则 FDT1			
	4	输出频率检测	俞出频率检测 FDT2			
	5	反转运行中	(REV)			
	6	点动运行中				
	7	变频器故障				
	8	变频器运行	佳备完成(READY)			
	9	上限频率到达				
	10	下限频率到过	と			
	11	电流限幅有效	汝			
	12	过压失速有效	, ,			
	17	电机过载预扫				
	18	变频器过热	预报警			
	24	欠压状态				
	27	零速运行中				
	28	制动器控制				
	29	制动器检查技	制动器检查提示			
	30	超载保护启动	动			
	31	低电压保护	自动			
	33	制动器失效				
	34	电机风扇控制	钊			
	35	称重断线或减	超重报警输出			
	37	时间控制输出	时间控制输出			
			D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0	00000		
L	F03. 05	输出信号类型	* * * * R2 R1 Y2 Y1	00000		
IF		选择	0: 电平			
			1: 单脉冲			
-		I	10	l		

		D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0	
	District to the second	* R4 R3 Y3 R2 R1 Y2 Y1	0
F03. 06	数字输出正/	0: 正逻辑闭合有效/	
	反逻辑	断开无效	
		1: 反逻辑闭合无效/ 断开有效	
	Y2 输出类型	.,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	
F03. 07	选择	0: 普通数字输出	0
F03. 09	Y1 有效延时	0.000.20.000	0.000s
F03. 09	时间	0.000~30.000	0. 000s
F03. 10	Y1 无效延时	0.000~30.000	0.000s
1 001 10	时间	0.000	0.000
F03. 11	Y2 有效延时	0.000~30.000	0.000s
	时间		
F03. 12	Y2 无效延时 时间	0.000~30.000	0.000s
	門 同 R1 有效延时		
F03. 13	时间	0.000~30.000	0.000s
F03. 14	R1 无效延时		
	时间	0.000~30.000	0.000s
F03. 15	R2 有效延时	0,000~30,000	0.000s
	时间	0.000 ~ 30.000	0. 000S
F03. 16	R2 无效延时	0.000~30.000	0.000s

	时间		
F03. 17	Y1 输出单脉 冲时间	0.000~30.000	0. 250s
F03. 18	Y2 输出单脉 冲时间	0.000~30.000	0. 250s
F03. 19	R1 输出单脉 冲时间	0.000~30.000	0. 250s
F03. 20	R2 输出单脉 冲时间	0.000~30.000	0. 250s
F03. 21	模拟输出 M1 选择	0: 运行频率 (绝对 值)	0
F03. 22	模拟输出 M2 选择	1: 设定频率(绝对 值)	4
		2:输出转矩(绝对值) 3:设定转矩(绝对值) 4:输出电流 5:输出电压 6:母线电压 7:输出功率	
F03. 27	M1 输出偏置	-100.0~100.0	0.0%
F03. 28	M1 输出增益	-10.00~10.00	1.00
		21	

F03. 30	M2 输出增益	-10.00∼10.00	1.00
F03. 32	R3 输出功能 选择(扩展卡)	0~72	33
F03. 33	R4 输出功能 选择(扩展卡)	0~72	34
F04	启停控制参数结	组	出厂值
F04.00	启动方式	0: 直接启动	0
F04. 01	启动频率	0.00~10.00	0.00Hz
F04. 02	启动频率保持 时间	0.00~60.00,0.00 无效	0.00s
F04. 03	启动直流制动电流	0.0~100.0 (100.0=电机额定 电流)	100.0%
F04. 04	启动直流制动 时间	0.00~30.00	0.00s
F04. 05	启动直流制动 消磁时间	0.00~30.00	0.50s
F04. 06	预励磁电流	50.0~500.0 (100.0=空载电 流)	100.0%
F04. 07	预励磁时间	0.00~10.00	0.10s
F04. 14	加减速方式	0:直线加减速	0

-100.0~100.0

0.0%

F03. 29 M2 输出偏置

		1:连续型 S 曲线加	
		减速	
		2: 断续型 S 曲线加减	
		速	
F04. 15	加速时 S 曲线 开始段时间	参见 F00. 14	0.00s
F04. 16	加速时 S 曲线 结束段时间	参见 F00.14	6.00s
F04. 17	减速时 S 曲线 开始段时间	参见 F00.14	0.00s
F04. 18	减速时 S 曲线 结束段时间	参见 F00.14	0.00
F04. 19	停车方式	0: 减速停车 1: 自由停车	0
F04. 20	停车直流制动 起始频率	0.00~最大频率 F00.16	0.00Hz
F04. 21	停车直流制动 电流	0.0~150.0 (100.0=电机额定 电流)	100.0%
F04. 22	停车直流制动 时间	0.00~30.00 0.00:无效	0.00s

F04. 23	停车直流制动 消磁时间	0.00~30.00	0.50s
F04. 24	磁通制动增益	100~150 (100: 无 磁通制动)	100
F04. 27	端子启动命令 再确认	0: 不确认 1: 要确认	1
F04. 29	零速判断频率	0.00~5.00	0.25Hz
F05	V/F 控制参数组	1	出厂值
F05. 00	V/F 曲线设定	0: 直线 V/F 1: 多点折线 V/F	1
F05. 01	多点 VF 频率 点 F1	0. 00∼F05. 03	0.00Hz
F05. 02	多点 VF 电压 点 V1	0.0~100.0 (100.0=额定电 压)	3. 5%
F05. 03	多点 VF 频率 点 F2	F05. 01~F05. 05	2.00Hz
F05. 04	多点 VF 电压 点 V2	0.0~100.0	7. 5%
F05. 05	多点 VF 频率 点 F3	F05.03~电机额定 频率(基准频率)	5.00Hz
F05. 06	多点 VF 电压 点 V3	0.0~100.0	14.0%

F05. 10	V/F 定子压降 补偿增益	0.00~200.00	0. 00%
F05. 11	V/F 转差补偿 增益	0.00~200.00	0. 00%
F05. 12	V/F 转差滤波 时间	0.00~10.00	1.00s
F05. 13	振荡抑制增益	0~20000	100
F05. 14	振荡抑制截止 频率	0.00~600.00	55.00 Hz
F05. 18	同步机磁通补 偿增益	0.00~500.00	100. 00 %
F05. 19	同步机磁通补 偿滤波时间常 数	0.00~10.00	0.50s
F06	矢量控制参数:	组	出厂值
F06. 00	速度比例增益 ASR_P1	0.00~100.00	12.00
F06. 01	速度积分时间 常数 ASR_T1	0.000~30.000 0.000: 无积分	0. 200s
F06. 02	速度比例增益 ASR_P2	0.00~100.00	8. 00

F06. 03	1 - 3 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2	0.000~30.000 0.000: 无积分	0.300s
F06. 04	切换频率1	0.00~切换频率 2	5.00Hz
F06. 05	切换频率 2	切换频率 1~最大 频率 F00.16	10.00 Hz
F06. 06	速度环抗饱和 系数	0.000~1.000	0. 500
F06. 07	速度环输出滤 波时间常数	0.000~0.100	0.001s
F06. 08	矢量控制转差 增益	10.00~200.00	100. 00 %
F06. 10	速度控制电动 转矩上限	80.0~250.0	200. 0%
F06. 11	速度控制制动 转矩上限	80.0~250.0	200.0%
F06. 12	励磁电流比例 增益 ACR-P1	0.00~10.00	0. 25
F06. 13	励磁电流积分 时间常数 ACR-T1	0.00~300.00 0.00: 无积分	10.00 ms
F06. 14	转矩电流比例 增益 ACR-P2	0.00~10.00	0. 25

F06. 15	转矩电流积分 时间常数 ACR-T2	0.00~300.00 0.00: 无积分	10.00 ms
F06. 20	电压前馈增益	0~100	0%
F06. 21	弱磁控制选择	0: 无效 1: 直接计算 2: 自动调整	1
F06. 22	弱磁电压	70.00~100.00	95.00%
F06. 23	同步机的最大 弱磁电流	0.0~150.0(100.0 为电机额定电流)	100.0%
F06. 24	弱磁调节器比 例增益	0.00~10.00	0. 50
F06. 25	弱磁调节器积 分时间	0.01~60.00	2.00s
F06. 26	同步机 MTPA 控制选择	0: 无效 1: 有效	0
F06. 27	初始位置自学 习增益	0~150	100%
F06. 28		0.00~100.00 (100.00 为电机 额定频率)	10.00%
F06. 29	低频段注入电 流	0.0~60.0 (100.0 为电机额定电流)	20.0%

F06. 30	注入电流低频 段调节器增益	0.00~10.00	0. 50
F06. 31	注入电流低频 段调节器积分 时间	0.00~300.00	10.00 ms
F06. 32	注入电流高频 段频率	0.00~100.00 (100.00 为电机 额定频率)	20.00%
F06. 33	高频段注入电 流	0.0~30.0 (100.0 为电机额定电流)	8.0%
F06. 34	注入电流高频 段调节器增益	0.00~10.00	0. 50
F06. 35	注入电流高频 段调节器积分 时间	0.00~300.00	10.00 ms
F06. 36	同步机磁饱和 系数	0.00~1.00	0. 75%
F06. 41	同步机开环低 频处理方式	0: VF 1: IF 2: 启动时用 IF, 停止时用 VF	0
F06. 42	同步机开环低 频处理	0.0~50.0	8.0%
		20	

F07	保护功能设置	组								出厂值
F07. 00	保护屏蔽	2 0	2		L	a	О	I L P	0 L P	000000 00
		l '	: 1 : 1					蔽		
F07. 01	电机过载保护 增益	0.	20)~	-10	0.	00			1. 00
F07. 02	电机过载预报 警系数	5()~	-1(00					80%
F07. 06	母线电压控制 选择	1: 2: 3:	: }	欠,过,过月	压压	失	速	有 <i>养</i> 有 <i>养</i> 玉 失		0
F07. 07	过压失速控制 电压	(-	-	_		. 0% 0%=		128. 5% (690V)
F07. 08	欠压失速控制 电压	谢		<u>H</u>	5	(1	00			76. 0%

100.0%

F06.43 IF 注入电流 0.0~600.0

F07. 09	停电结束判断 电压	欠压失速控制电 压~100.0	86. 0%
F07. 10	停电结束判断 延迟时间	0.00~100.00	5.00s
F07. 11	电流限幅控制	0: 无效 1: 限幅方式 1 2: 限幅方式 2	0
F07. 12	电流限幅水平	20.0~180.0(100%= 电机额定电流)	150. 0%
F07. 13	快速限流选择	0: 无效 1: 有效	0
F07. 21	掉载保护选择	0: 无效 1: 有效	0
F07. 22	掉载检测水平	0.0~100.0	10.0%
F07. 23	掉载检测时间	0.0~60.0	1.0s
F07. 24	掉载保护动作 选择	0: 自由停车 1:按停车方式停车	1
F07. 25	电机超速检测 水平	0.0~50.0 (基准 为最大频率)	20.0%
F07. 26	电机超速检测 时间	0.0~60.0, 0.0: 取消电机超速保护	1.0s
F07. 27	AVR 功能选择	0: 无效 1: 有效	1

F07. 28	失速故障检测 时间	0.0~6000.0(0.0:	2.0-
F07. 28		失速故障检测无	0.0s
		效)	
F08	多段速和简易	PLC	出厂值
EU8 UU	多段速度1	0.00~最大频率	25. 00
FUO. 00	多权还反 1	F00. 16	Hz
E08 01	多段速度 2	0.00~最大频率	5. 00Hz
FUO. U1	多权还反 4	F00. 16	5. UUHZ
E00 00	多段速度3	0.00~最大频率	35. 00
FU8. U2	多段迷皮 3	F00. 16	Hz
EU0 U3	多段速度 4	0.00~最大频率	15. 00
ruo. us		F00. 16	Hz
E08 04	多段速度 5	0.00~最大频率	20.00
100.01		F00. 16	Hz
E08 05	多段速度 6	0.00~最大频率	25. 00
1.00.00		F00. 16	Hz
E08 06	多段速度7	0.00~最大频率	45.00
100.00	多段迷皮 (F00. 16	Hz
F08 07	多段速度8	0.00~最大频率	35. 00
1.00.01	夕权处汉。	F00. 16	Hz
		0.00~最大频率	40, 00
F08. 08	多段速度9	F00. 16	Hz
			112

F08. 09	多段速度 10	0.00~最大频率	45. 00
		F00. 16	Hz
F08 10	多段速度 11	0.00~最大频率	50.00
1.00.10	夕权处及 11	F00. 16	Hz
ENO 11	多段速度 12	0.00~最大频率	50.00
1.00.11	多权述及 12	F00. 16	Hz
E08 19	多段速度 13	0.00~最大频率	50.00
100.12	夕权还反 13	F00. 16	Hz
E00 19	多段速度 14	0.00~最大频率	50.00
ruo. 15	多权述及 14	F00. 16	Hz
ENO 14	多段速度 15	0.00~最大频率	55. 00
1.00.14	多权处及 15	F00. 16	Hz
		1 00. 10	112
F09	PID 功能组(化		112
F09 F10	PID 功能组(化 通讯功能组		出厂值
F10	77.10		出厂值
	通讯功能组	呆留)	
F10	通讯功能组 本机 Modbus	呆留) 1~247, 0 为广	出厂值
F10	通讯功能组 本机 Modbus	呆留) 1~247, 0 为广 播地址	出厂值
F10	通讯功能组 本机 Modbus 通讯地址	1~247, 0为广 播地址 0:4800	出厂值
F10	通讯功能组 本机 Modbus 通讯地址	1~247, 0为广 播地址 0: 4800 1: 9600	出厂值
F10	通讯功能组 本机 Modbus 通讯地址 Modbus 通讯	1~247, 0为广播地址 0: 4800 1: 9600 2: 19200	出厂值
F10	通讯功能组 本机 Modbus 通讯地址 Modbus 通讯	R 留) 1~247, 0 为广 播地址 0: 4800 1: 9600 2: 19200 3: 38400	出厂值
F10 . 00	通讯功能组 本机 Modbus 通讯地址 Modbus 通讯	R 留) 1~247, 0 为广 播地址 0: 4800 1: 9600 2: 19200 3: 38400 4: 57600	出厂值

	格式	始位+8 数据位+1	
	ти Ж	停止位)	
		1: 1-8-E-1 (1起	
		始位+8 数据位+1	
		偶校验+1 停止位)	
		2: 1-8-0-1(1起	
		始位+8 数据位+1	
		奇校验+1 停止位)	
		3: 1-8-N-2(1起	
		始位+8 数据位+2	
		停止位)	
		4: 1-8-E-2(1 起	
		始位+8 数据位+1	
		偶校验+2 停止位)	
		5: 1-8-0-2(1起	
		始位+8 数据位+1	
		奇校验+2 停止位)	
		0.0~60.0, 0.0:	
F10. 03	通讯超时	无效(对主从方式	0.0s
		也有效)	
D40 0:	Modbus 应答	1 00	0
F10. 04	延时	1~20	3ms
E10 10	/조 /의 IT /// 사 IA	0: Modbus-RTU 协	0
r10.10	通讯协议选择	议	U
		22	

F11	用户自选参数	组	出厂值
F11. 00	用户自选参数 1		U00. 00
F11. 01	用户自选参数 2		U00. 01
F11. 02	用户自选参数 3		U00. 02
F11. 03	用户自选参数 4	内容显示 Uxx. xx,	U00. 03
F11. 04	用户自选参数 5	U00.00,则表明第一个自选参数为F00.00。	U00. 04
F11. 05	用户自选参数 6		U00. 07
F11. 06	用户自选参数 7		U00. 14
F11. 07	用户自选参数 8		U00. 15
F11. 08	用户自选参数9		U00.16
F11. 09	用户自选参数 10		U00. 18
F11. 10	用户自选参数 11		U00. 19

1~3: 保留

用户自选参数 12		U00. 29
用户自选参数 13		U02. 00
用户自选参数 14		U02. 01
用户自选参数 15		U02. 02
用户自选参数 16		U03. 00
用户自选参数 17		U03. 02
用户自选参数 18		U03. 21
用户自选参数 19		U04. 00
用户自选参数 20		U04. 20
用户自选参数 21		U05. 00
用户自选参数 22		U05. 03
	12 用户自选参数 13 用户自选参数 14 用户自选参数 15 用户自选参数 16 用户自选参数 17 用户自选参数 18 用户自选参数 19 用户自选参数 19 用户自选参数 19 用户自选参数 20	12 用户自选参数 13 用户自选参数 14 用户自选参数 15 用户自选参数 16 用户自选参数 17 用户自选参数 17 用户自选参数 20 用户自选参数 20 用户自选参数 21 用户自选参数

	24		
F11. 24	用户自选参数		U19. 00
	25		
F11. 25	用户自选参数		U19. 01
	26		
F11. 26	用户自选参数		U19. 02
111.20	27		013.02
F11. 27	用户自选参数		U19. 03
111.21	28		019.05
F11. 28	用户自选参数		U19. 04
111.20	29		013.04
F11. 29	用户自选参数		U19. 05
111.29	30		019.05
F11. 30	用户自选参数		U19. 06
111.50	31		013.00
F11. 31	用户自选参数 32		U19. 12
F12	键盘与显示功	能组	出厂值
	W V ATTLANTA	0: 无功能	
F12. 00	M. K 多功能键 选择	1: 正转点动	1
	心 拜	2: 反转点动	

U05.04

U08. 00

用户自选参数

用户自选参数

F11. 22

23

		3: 正/反转切换	
		4: 保留	
		5: 自由停车	
		6: 键盘左移	
		0: 仅键盘控制时有	
F12. 01	STOP 键停机	效	1
F12. U1	功能选择	1: 所有命令通道时	1
		都有效	
		0: 不锁定	
E19 09	参数锁定	1:参考输入不锁定	0
F12. U2		2: 除本功能码外,	
		全部锁定	
		0: 无操作	
E19 09	参数拷贝	1:参数上传键盘	0
F12. U3		2:参数下载到变频	0
		器	
		00000000~	
		11111111 (为0不	
	LED 日二会粉	显示,为1显示)	000111
F12. 04	LED 显示参数	bit0: 输出频率	11
	1	bitl: 设定频率	11
		bit2: 输出电流	
		bit3:输出电压	

		bit4: 直流母线电	
		压	
		bit5: 输出功率	
		bit6: 输出转矩	
		bit7:转矩给定	
		00000000~	
		01011101 (为0不	
		显示,为1显示)	
		bit0: PG 卡反馈频	
		率	
	LED 显示参数 2	bitl: 保留	
		bit2: 负载速度	000000
F12. 05		bit3:数字输入端	
		子状态 1	00
		bit4:数字输入端	
		子状态 2	
		bit5: 保留	
		bit6:数字输出端	
		子状态	
		bit7: 保留	
F12. 09	负载速度显示	0.01~600.00	30. 00
12.00	系数		55. 50
F12. 14	恢复出厂值	0: 无操作	0
	// A H/ H	1:恢复出厂值(不	-
38			

		包括电机参数,变 频器参数和厂家参 数,运行和上电时 间记录)	
F12. 15	累计上电时间 h	0~65535	h
F12. 16	累计上电时间 min	0~59	min
F12. 17	累计运行时间 h	0~65535	h
F12. 18	累计运行时间 min	0~59	min
F12. 19	变频器额定功 率	0.40~650.00	kW
F12. 20	变频器额定电 压	60~690	V
F12. 21	变频器额定电 流	0.1~1500.0	A
F12. 22	性能软件序列号1	XXX. XX	XXX. XX
F12. 23	性能软件序列 号 2	XX. XXX	XX. XXX
F12. 24	功能软件序列 号1	XXX. XX	XXX. XX

F12. 25	功能软件序列 号 2	XX. XXX	XX. XXX
F12. 26	键盘软件序列 号1	XXX. XX	XXX. XX
F12. 27	键盘软件序列 号 2	XX. XXX	XX. XXX
F12. 28	产品序列号1	XX. XXX	XX. XXX
F12. 29	产品序列号2	XXXX. X	XXXX. X
F12. 30	产品序列号3	XXXXX	XXXXX
F12. 31	LCD 语言选择	0: 中文 1: 英文 2: 保留	0
F12. 32	监视状态模式 选择	0: 模式 0 1: 模式 1	0
F12. 33	模式1运行状态显示参数1 (LED 停机状态显示参数 5)	0.00~99.99	18. 00
F12. 34	模式1运行状态 显示参数2(LED 停机状态显示 参数1)	0.00~99.99	18. 01
		40	

F12. 35	模式1运行状态显示参数3 (LED 停机状态显示参数 2)		18. 06
F12. 36	模式1运行状态显示参数4 (LED 停机状态显示参数 3)	0.00~99.99	18. 08
F12. 37	模式 1 运行状 态显示参数 5 (LED 停机状 态显示参数 4)	0.00~99.99	18. 09
F12. 38	LCD 大行显示 参数 1	0.00~99.99	18. 00
F12. 39	LCD 大行显示 参数 2	0.00~99.99	18. 06
F12. 40	LCD 大行显示 参数 3	0.00~99.99	18. 09
F12. 41	UP/DOWN 过零 选择	0: 禁止过零 1: 允许过零	0
		•	

F13. 00	速度/转矩控	0: 速度控制	0
	制选择	1: 转矩控制	0
F13. 01	转矩给定源选	0: 数字转矩给定	0
1.19.01	择	F13. 02	U
		-200. 0∼200. 0	
F13. 02	数字转矩给定	(100.0=电机额定	100.0%
		转矩)	
F13. 06	转矩控制加速	0.00~120.00	0. 05s
1 10.00	时间	120.00	0.003
F13. 08	转矩控制的上	0:由 F13.09 设定	0
1 10.00	限频率选择	0. 山110.00 以足	,
l	转矩控制上限	0.00~最大频率	50.00
IF13 09		l	
F13. 09	频率	F00. 16	Hz
F13. 09	频率 电机 2 参数组	F00. 16	
	221 1	F00. 16 0: 普通异步电机	Hz
F14	电机 2 参数组		Hz
F14	电机 2 参数组	0: 普通异步电机	Hz 出厂值
F14 F14. 00	电机 2 参数组	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机	Hz 出厂值
F14 F14. 00 F14. 01	电机2参数组电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机 0.10~650.00	Hz 出厂值 0
F14 F14. 00 F14. 01	电机2参数组电机类型选择电机类型选择电机额定功率	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机 0.10~650.00	Hz 出厂值 0 kW
F14. 00 F14. 01 F14. 02	电机 2 参数组 电机类型选择 电机额定功率 电机额定电压	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机 0.10~650.00 50~2000	Hz 出厂值 0 kW
F14. 00 F14. 01 F14. 02	电机 2 参数组 电机类型选择 电机额定功率 电机额定电压	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机 0.10~650.00 50~2000 0.01~600.00 (电	Hz 出厂值 0 kW V

出厂值

F13

转矩控制参数组

		0.1~6000.0(电机	
		额定功率 >75kW)	
F14. 04	电机额定频率	0.01~600.00	Hz
F14. 05	电机额定转速	50~60000	rpm
F14. 06	电机绕组接法	0: Υ 1: Δ	
F14. 07	电机额定功率 因数	0.600~1.000	
F14. 08	电机效率	30.0~100.0	%
F14. 09	异步电机定子 电阻	1~60000 (电机额 定功率 ≤75kW) 0.1~6000.0(电机 额定功率 >75kW)	mΩ
F14. 10	异步电机转子 电阻	1~60000 (电机额 定功率 ≤75kW) 0.1~6000.0(电机 额定功率 >75kW)	mΩ
F14. 11	异步电机漏感	0.01~600.00(电 机额定功率 ≤ 75kW) 0.001~ 60.000(电机额定 功率 >75kW)	mH

F14. 12	异步电机互感	0.1~6000.0(电机 额定功率 ≤75kW) 0.01~600.00(电 机额定功 率 >75kW)	mΗ
F14. 13	异步电机空载 励磁电流	0.01~600.00 (电 机额定功率 ≤ 75kW)0.1~6000.0 (电机额定功 率 >75kW)	A
F14. 14	异步电机弱磁 系数 1	10.00~100.00	87. 00%
F14. 15	异步电机弱磁 系数 2	10.00~100.00	80. 00%
F14. 16	异步电机弱磁 系数3	10.00~100.00	75. 00%
F14. 17	异步电机弱磁 系数 4	10.00~100.00	72. 00%
F14. 18	异步电机弱磁 系数 5	10.00~100.00	70. 00%
F14. 19	同步电机定子 电阻	1~60000(电机额 定功率≤75kW) 0.1~6000.0(电机	mΩ
	系数 5 同步电机定子	1~60000(电机额 定功率≤75kW)	

		额定功率>75kW)	
	同步电机 d 轴	0.01~600.00 (电	
		机额定功率≤	
F14. 20	电感	75kW)	mH
	电恋	0.001~60.000(电	
		机额定功率>75kW)	
		0.01~600.00(电	
	同步电机 a 轴	机额定功率≤	
F14. 21	电感	75kW)	mH
	中心	0.001~60.000(电	
		机额定功率>75kW)	
	同步电机反电 动势	10.0~2000.0(额	
F14. 22		定转速的反电动	V
		势)	
		0: ABZ 增量编码器	
F14. 24	编码器类型	1: UVW 增量编码器	0
		4: 旋转变压器	
F14. 25	编码器线数	$1\sim65535$	1024
F14. 26	编码器零脉冲	0. 0∼359. 9°	0.0
F14. 26	相位角	0.0 5333.3	0.0
		0: 正向	
F14. 27	AB 脉冲相序	1: 反向	0

F14. 28	UVW 编码器相 序	0: 正向 1: 反向	0
F14. 29	UVW 初始偏置 相位角	0. 0∼359. 9°	0. 0
F14. 30	旋转变压器的 极对数	1~65535	1
F14. 32	速度反馈断线 检测时间	0.0~10.0 (0.0: 速度反馈断线检测 无效)	0.0
F14. 33	速度反馈滤波 时间	0.000~0.100	0.002s
F14. 34	电机参数自学习	0: 无操作 1: 异步机静止自学 习 2: 异步机旋转自学 习	0
F14. 35	电机2驱动控制方式	0: V/F 控制 (WF) 2: 有速度传感器矢 量控制 (FVC)	0
F14. 36	速度比例增益 ASR_P1	0.00~100.00	12.00
F14. 37		0.000~30.000 0.000: 无积分	0. 200s

F14. 38	速度比例增益	0.00~100.00	8, 00
1 14. 50	ASR_P2	0.00~100.00	8.00
F14, 39	速度积分时间	0.000~30.000	0. 300s
114. 55	常数 ASR_T2	0.000: 无积分	0. 3005
F14. 40	切换频率1	0.00~切换频率 2	5.00Hz
F14. 41	切换频率2	切换频率 1~最大	10.00
F14.41	切探娛举 2	频率 F00.16	Hz
F14. 42	速度环抗饱和	0.000~1.000	0, 500
1 14. 42	系数	0.000 1.000	0.500
F14, 43	速度环输出滤	0.000~0.100	0.001s
114.45	波时间常数	0.000 0.100	0.0018
F14. 44	矢量控制转差	50.00~200.00	100.00
1 14. 44	增益	30.00 200.00	%
F14. 46	速度控制电动	80.0~250.0	150. 0%
114.40	转矩上限	00.0 250.0	150.0%
F14. 47	速度控制制动	80. 0~250. 0	150. 0%
1 1 1 1 1 1	转矩上限	200.0	100.0%
F14, 48	励磁电流比例	0.00~100.00	0, 50
114.40	增益 ACR-P1	0.00 100.00	0.50
	励磁电流积分		
F14, 49	时间常数	0.00~600.00	10.00
F14. 49	ACR-T1	0.00: 无积分	ms

F14. 50	转矩电流比例 增益 ACR-P2	0.00~100.00	0. 50
F14. 51	转矩电流积分 时间常数 ACR-T2	0.00~600.00 0.00: 无积分	10.00 ms
F14. 52	位置环增益	$0.000{\sim}40.000$	1.000
F14. 56	电压前馈增益	0~100	0%
F14. 57	弱磁控制选择	0: 无效 1: 直接计算 2: 自动调整	2
F14. 58	弱磁电压	70.00~100.00	95.00%
F14. 59	同步机最大弱 磁电流	0.0~150.0(100.0 为电机额定电流)	100.0%
F14. 60	弱磁调节器比 例增益	0.00~10.00	0. 50
F14. 61	弱磁调节器积 分时间	0.01~60.00	2.00s
F14. 62	同步机 MTPA 控制选择	0: 无效 1: 有效	0
F14. 63	初始位置自学 习增益	0~150	100%
F14. 64	注入电流低频 段频率	0.00~100.00 (100.00 为电机	10.00%
F14. 64	段频率	(100.00 为电机	10. 00%

		额定频率)	
F14. 65	低频段注入电	0.0~60.0 (100.0	10.0%
	流	为电机额定电流)	10.0%
F14. 66	注入电流低频	0.00~10.00	0. 50
	段调节器增益		
	注入电流低频		10.00
F14. 67	段调节器积分	0.00~300.00	ms
	时间		
	注入电流高频	0.00~100.00	
F14. 68	段频率	(100.00 为电机	20. 00%
	权频率	额定频率)	
F14. 69	高频段注入电	0.0~30.0 (100.0	8.0%
1.14.09	流	为电机额定电流)	
F14. 70	注入电流高频	0.00~10.00	0. 50
F14. 70	段调节器增益	0.00~10.00	
	注入电流高频		10.00
F14. 71	段调节器积分	0.00~300.00	
	时间		ms
		0: 与电机 1 相同	
F14. 77	出まりまり	1: 加减速时间 1	
	电机2加/减	2: 加减速时间 2	0
	速时间选择	3: 加减速时间3	
		4: 加减速时间 4	

F14. 78	电机 2 最大频 率	20.00~600.00	50Hz
F14. 79	电机 2 上限频 率	下限频率 F00. 19~最大频率 F14. 78	50Hz
F14. 80	电机 2 V/F 曲 线设定	0: 直线 V/F 1: 多点折线 V/F	0
F14. 81	电机2多点VF 频率点F1	0. 00∼F14. 83	0.00Hz
F14. 82	电机2多点VF 电压点V1	0.0~100.0 (100.0=额定电 压)	3. 5%
F14. 83	电机 2 多点 VF 频率点 F2	F14. 81~F14. 85	2.00Hz
F14. 84	电机2多点VF 电压点V2	0.0~100.0	7. 5%
F14. 85		F14.83~电机额定 频率(基准频率)	5.00Hz
F14. 86	电机2多点VF 电压点V3	0.0~100.0	14.0%
F14. 87	电机 2 停车方式	0: 减速停车 1: 自由停车	0

F15. 03	加速时间2	参见 F00. 14	15.00s
F15. 04	减速时间2	参见 F00.14	15.00s
F15. 05	加速时间3	参见 F00. 14	15.00s
F15. 06	减速时间3	参见 F00. 14	15.00s
F15. 07	加速时间 4	参见 F00. 14	15.00s
F15. 08	减速时间 4	参见 F00. 14	15.00s
F15. 09	加减速时间基准频率	0: 最大频率 F00.16 1: 50Hz	0
F15. 13	加减速时间单位	0:0.01s 1:0.1s 2:1s	0
F15. 20	输出频率到达 (FAR)检出宽 度	0.00~50.00	2. 50Hz
F15. 21	输出频率检测 FDT1	0.00~最大频率 F00.16	30.00 Hz
F15. 22	FDT1 滞环	-(Fmax-F15. 21)∼F15.21	2. 00Hz
F15. 23	输出频率检测 FDT2	0.00~最大频率 F00.16	20.00 Hz

会Ⅲ E00

辅助功能组

F15. 24	FDT2 滞环	-(Fmax-F15. 23)∼F15.23	2. 00Hz
F15. 30	能耗制动功能 选择	0: 无效 1: 有效	1
F15. 31	能耗制动动作 电压	115.0~140.0 (380V, 100.0=537 V)	128. 5% (690V)
F15. 32	制动使用率	20~100 (100 表示 占空比为 1)	100%
F15. 33	设定频率低于 下限频率运行 模式	0: 以下限频率运行 1: 停机	0
F15. 34	风机控制	0: 通电时运行 1: 启动时运行 2: 温控智能运行	1
F15. 38	死区补偿模式 选择	0: 不补偿 1: 补偿模式 1 2: 补偿模式 2	1
F15. 39	端子点动优先	0: 无效 1: 有效	0
F15. 40	快速停车减速 时间	0.00~650.00 (F15.13=0)	1.00s
52			

		0.0~6500.0	
		(F15. 13=1)	
		0~65000	
		(F15. 13=2)	
F16	客户化功能组		出厂值
F16.06	代理商密码	0~65535	0
F16. 07	设定累计上电	0~65535,0:禁止	1.
F16. 07	到达时间	上电时间到达保护	h
D16 00	设定累计运行	0~65535,0:禁止	1
F16. 08	到达时间	运行时间到达保护	h
F16. 09	工厂密码	0~65535	XXXXX
		个位: EC-A 卡槽	
		保留	
F16. 12	扩展卡类型	十位: EC-B 卡槽	0
		0: EC-IO-A1	
		1: EC-IO-A2	
F16. 22	加速时间 5	参见 F00.14	15.00s
F16. 23	减速时间 5	参见 F00. 14	15.00s
	加速频率切换		50, 00
F16. 34	点 4	0.00~600.00	50.00 Hz
			ΠZ
F16. 35	减速频率切换	0.00~600.00	50.00
F16. 35	点 4	0.00 ~000.00	Hz

F18	监视参数组	出厂值		
F18.00	输出频率	0.00~上限频率	Hz	
F18, 01	设定频率	0.00~最大频率	Hz	
F10.U1	以处则华	F00. 16	пи	
F18. 02	PG 反馈频率	0.00~上限频率	Hz	
F18. 03	估算反馈频率	0.00~上限频率	Hz	
F18. 04	输出转矩	-200.0~200.0	0%	
F18. 05	转矩给定	-200.0~200.0	0%	
		0.00~650.00 (电		
	输出电流	机额定功率	A	
F18.06		≤75kW)		
		0.0~6500.0(电机		
		额定功率>75kW)		
F18. 07	输出电流百分	0.0~300.0(100.0=	%	
1.10.01	比	变频器额定电流)	/0	
F18.08	输出电压	0.0~690.0	V	
F18. 09	直流母线电压	0~1200	V	
F18. 14	负载速度	0~65535	rpm	
F18. 15	UP/DOWN 偏移	0.00~2*最大频率	Hz	
	频率	F00. 16	НZ	
F18. 20	输出功率	0.00~650.00	kW	
F18. 21	输出功率因数	-1.000∼1.000	0	
	•	F4		

F17 虚拟 I/0 功能组(保留)

F18. 22		X5 X4 X3 X2 X1 0/1 0/1 0/1 0/1 0/1	00000	
F18. 23	数字输入端子 状态 2	AI3 AI2 AI1 X7 X6 0/1 0/1 0/1 0/1 0/1	00000	
F18. 25	输出端子状态	* R2 R1 Y2 Y1 0 0/1 0/1 0/1 0/1	00000	
F18. 26	AI1	0.0~100.0	0.0	
F18. 27	AI2	0.0~100.0	0.0	
F18. 28	AI3	0.0~100.0	0.0	
F18. 42	制动器检查时 间显示	0~60000	h	
F18. 43	零伺服位置偏 差	0~65535	0	
F19	故障记录组		出厂值	
F19. 00	最近一次故障 类别	0: 无故障 故 障代码参见表 3	0	
F19. 01	故障时输出频 率	0.00~上限频率	Hz	
F19. 02	故障时输出电流	0.00~650.00 (电 机额定功率 ≤ 75kW)0.0~6500.0 (电机额定功 率>75kW)	A	
55				

F19. 03	故障时母线电 压	0~1200	V
F19. 04	故障时运行状态	0: 未运行 1: 正向加速 2: 反向加速 3: 正向减速 4: 反向减速 5: 正向恒速 6: 反向恒速	0
F19. 05	故障时工作时 间		h
F19. 06	前一次故障类 别	同 F19.00 参数说 明	0
F19. 07	故障时输出频 率		Hz
F19. 08	故障时输出电 流		A
F19. 09	故障时母线电 压		V
F19. 10	故障时运行状 态	同 F19. 04 参数说 明	0
F19. 11	故障时工作时 间		h

F19. 12	别	明	0	
F19. 13	故障时输出频率		Hz	
F19. 14	故障时输出电 流		A	
F19. 15	故障时母线电 压		V	
F19. 16	故障时运行状 态	同 F19. 04 参数说 明	0	
F19. 17	故障时工作时 间		h	
表 3 变频器故障代码				
故障	お暗迷刑	故障 故障坐刑		

前二次故障类 同 F19.00 参数说

代码 短路故障/EMC 干 SC E17 失速故障 扰 软启动继电器未 HOC 瞬时过流 E18 吸合 电流检测电路异 SOC 稳态过流 E19 失速故障 HOU E20 SOU E21 E22 E23 储器故障 OLP. E24 E25 0L 变频器过载 电机超速保护

OH	变频器过热	E26	掉载保护
E11	参数设置冲突	E27	累计上电时间到 达
E12	电机过热	E28	累计运行时间到达
E13	电机过载	E29	内部通信故障
E14	外部故障	E30	制动器传感器异常
E15	变频器存储器故 障	E31	操纵杆未归零
E16	通讯异常	E32	启动检查异常

F20	起重专用基	出厂值	
F20. 00	起重机构选择	0: 闭环起升机构 1: 开环起升机构 2: 平移机构(小车变幅) 3: 旋转机构 7: 无速度反馈施工升	0
		降机 8: 混凝土搅拌站	
F20. 01	制动曲线类型	0: 频率和电流同时到 达制动控制1: 频率到达制动控制2: 无制动控制	0

F20. 02	启动方向	与运行方向相同	1
		1: 制动释放频率方向	1
		始终为正转方向	
		0: 制动闭合时速度方	
E30 03	停止方向	向与运行方向相同	0
r20.03	行止刀凹	1: 制动闭合时速度方	U
		向始终为正转方向	
F20, 04	制动释放电	0.0~100.0	20.0%
F20. 04	流	0.0 ~ 100.0	20.0%
F20. 05	起升时制动		0.40Hz
	释放频率	下限频率~20.00	
	f1上		
	下降时制动		
F20.06	释放频率	下限频率~20.00	0.40Hz
	f1下		
F20. 07	制动释放前	0.0~10.0	0. 1s
F20. 07	延时 t1	0.0~10.0	0.18
F20, 08	制动释放后	0.0~10.0	0.5s
F20. 06	延时 t2	0.0 ~ 10.0	0. 58
	制动释放电		
F20. 09	流异常判断	0.0~10.0	3.0s
	时间		

0:制动释放频率方向

F20. 10	起升时制动 闭合频率 f3 上	下限频率~20.00	0. 20Hz
F20. 11	下降时制动 闭合频率 f3下	下限频率~20.00	0. 20Hz
F20. 12	制动闭合前 延时 t3	0.0~10.0	0.0s
F20. 13	制动闭合后 延时 t4	0.0~10.0	0.5s
F20. 14	指令反向控 制	0: 不允许在运行过程 中直接反向 1: 允许在运行过程中 直接反向	1
F20. 15	制动过程再启动	0: 在制动过程不允许 再启动 1: 在制动过程允许再 启动	0
F20. 16	再启动等待 时间	0.0~10.0	0.3s
F20. 17	制动器反馈用途	0: 不使用制动器反馈1: 用于动作时检测2: 用于全程监控	0

		3: 两路制动器反馈输 入	
F20. 18	加减速时间 随档位变化 选择	0: 无效 1: 有效	0
F20. 19	直流制动电 流上升时间	0.00~20.00	0.00s
F20. 20	停止时制动 器故障判定 脉冲数	0~10000 (0:制动 器检查和保护无效)	1000
F20. 21	制动器故障 下降速度	下限频率~20.00	0.00Hz
F20. 22	减速后立即 加速禁止功 能选择	0: 无效 1: 有效	0
F20. 23	减速后加速 延迟时间	0.000~20.000	1.000s
F20. 25	开环零伺服 功能选择	0: 无效 1: 有效 2: 自动	0
F20. 26	制动器检查 力矩	0.0~180.0	150.0%
F20. 27	制动器检查	0.0~10.0	4.0s

	力矩保持时间		
F20. 28	制动器检查 上限频率 制动器检查	下限频率~上限频率 Fup	2. 00Hz
F20. 29	正向检测延 时	0.0~10.0	0.8s
F20. 30	制动器检查 反向检测延 时	0.0~10.0	0.8s
F20. 31	制动器检查 间隔时间	0~1000 (0: 无效)	h
F20. 32	涡流控制时 间单位	0: 秒 1: 小时	0
F20. 33	涡流控制时 间	0~3600	30
F20. 34	零伺服自动 动作后取消 方式选择	0: 制动器检查通过后 取消1: 手柄向下动作一次 后取消	1
F20. 35	零伺服自动 动作次数	1~5	3
		62	

F20. 36	零伺服每次 保持时间	0.0~30.0	3.0s
F20. 37	操作杆未归零判断时间	0.0~30.0(0.0无效)	0.0s
F20. 41	VF 曲线模 式选择	0: 上下行相同 1: 上下行分开	0
F20. 42	下行 VF 电 压点 V1	0.0~100.0(100.0= 额定电压)	3.5%
F20. 43	下行 VF 电 压点 V2	0.0~100.0	7.5%
F20. 44	下行 VF 电 压点 V3	0.0~100.0	14. 0%
F21	起重专用高级		出厂值
F21 F21. 00	/	0.0~150.0 (0.0: 保	出厂值 0.0%
	超载保护转	0.0~150.0 (0.0: 保	
F21. 00	超载保护转 矩限制门槛 负载检测时间	0.0~150.0 (0.0: 保护无效)	0.0%
F21. 00	超载保护转 矩限制门槛 负载检测时间 负载检测频	0.0~150.0 (0.0: 保护无效) 0.0~5.0 起升时制动释放频	0. 0% 1. 5s 25. 00H
F21. 00 F21. 01 F21. 02	超载保护转 矩限制门槛 负载检测时间 负载检测频率 允许负载转	0.0~150.0 (0.0: 保护无效) 0.0~5.0 起升时制动释放频率~Fup	0. 0% 1. 5s 25. 00H z

F21. 05	松绳转矩	0.0∼99.9	0.0%	
F21. 06	绝对距离对 位位置	-9999~9999	0	
F21. 07	绝对距离校 验点1	-9999~9999	0	
F21. 08	绝对距离校 验点 2	-9999~9999	0	
F21. 09	绝对距离校 验单位	0: 米 1: 分米 2: 厘米	2	
F21. 10	上升/正向 减速位置	-9999~9999	0	
F21. 11	着地/反向 减速位置	-9999~9999	0	
F21. 12	限速频率	制动释放频率~Fup	50.00	
F21. 13	定位控制功能选择	0: 不使用定位控制功能 1:使用上升/正向、着 地/反向减速功能 2:使用精密定位功能 3:两者均使用	0	
F21. 14	定位目标	-9999~9999	0	
F21. 15	低电压保护	0: 不使用	1	
64				

F21. 16	低电压保护 点	70.0~100.0	90. 0%
F21. 17	低电压保护 滤波时间	0.000~60.000	0.500s
F21. 18		0: 不进行自学 1: 进行自学习	0
F21. 19	电机风扇控 制延时	0.0~600.0	100.0s
F21. 21	特殊加速	0: 不使用 1: 使用	0
F21. 22	特殊减速	0: 不使用 1: 使用	0
F21. 23	加速频率切 换点1	0.00∼F21.25	5.00Hz
F21. 24	减速频率切 换点1	0.00∼F21.26	10.00 Hz
F21. 25	加速频率切换点2	F21. 23~F21. 27	50.00 Hz
F21. 26	减速频率切 换点2	F21. 24~F21. 28	20.00 Hz

1: 使用低电压保护

功能选择

50.00

F21.27 加速频率切 F21.25~600.00

	换点3		Hz
F21. 28	减速频率切 换点3	F21. 26~600. 00	35. 00 Hz
F21. 30	寸动频率	0.00∼Fmax	5.00Hz
F21. 31	寸动加速时 间	0.00~600.00	1.00s
F21. 32	寸动减速时 间	0.00~600.00	1.00s
F21. 33	寸动制动释 放类型选择	0: 与正常制动释放频率相同1: 与寸动频率相同	0
F21. 34	寸动制动闭 合类型选择	0: 与正常制动闭合频率相同1: 与寸动频率相同	0
F21. 35	精密定位限 速频率	0.00~最大频率 F00.16	50. 00 Hz
F21. 36	加减速变化 率	0.01~50.00	5.00 Hz/s
F21. 37	速度保存类型	0: 不保存 1: 保存至断电 2: 始终保存	0
F21. 38	减速开关优 化功能选择	0: 不优化 1: 减速优化	0
		66	

	绝对距离校		
F21. 44	验1对应的	0~65535	0
	脉冲数高位		
	绝对距离校		
F21. 45	验1对应的	0~65535	0
	脉冲数低位		
	绝对距离校		
F21. 46	验2对应的	0~65535	0
	脉冲数高位		
	绝对距离校		
F21. 47	验2对应的	0~65535	0
	脉冲数低位		
F21, 48	当前绝对距	-999, 9~999, 9	Om
Γ21.40	离高位	=999. 9 ^{,~} 999. 9	OIII
F21, 49	当前绝对距	-9~9	0cm
r21.49	离低位	_g/~g	OCIII
F21. 50	额定载荷	0~6.00	2.00t
F21. 51	空笼重量	0~6.00	1.50t
		0: 无	
F21, 52	称重信号反	1: AI1	2
121. 52	馈端子1	2: AI2	2
		3: AI3	
F21. 53	称重信号反	0: 无	3
		67	
		67	

	馈端子 2	1: AI1	
		2: AI2	
		3: AI3	
F21. 54	称重传感器 量程	0~6.00	3.00t
F21. 55	传感器灵敏 度	0.0~2.0	1.6mV
F21. 56	放大倍数	0.0~800.0	415.0
F21. 57	超载检测延 时时间	0.000~10.000	1.000s
F21. 58	称重传感器 断线检测水 平(单路)	0~6.00	0.30t
F21. 59	称重传感器 断线检测延 时时间	0.000~10.000	0.000s
F21. 60	称重检测矫 正系数 Kx	0.00~200.00	100. 00 %
F21. 61	称重自学习 加重	0~6.00	t
F21. 62	称重自学习	0: 无 1: 第一点称重自学习 (置零)	0
	<u> </u>	_ , .	

		2: 第二点称重自学习	
		(校准)	
F21. 63	称重信号1 重量(实际 值)	0~6.00	t
F21. 64	称重信号2 重量(实际 值)	0~6.00	t
F21. 65	重量实际值 (净重)	0~6.00	t
F21. 66	实际重量百 分比(净重)	0~200.00	0.00%
F21. 70	重载转矩	100.0~250.0	150.0%
F21. 71	重载低速倍 率	10.0~100.0	100.0%
F21. 72	GPS 连续无 通讯时间	0~65535	min
F21. 73	无通讯锁机 时间	2~200	24h
F21. 75	GPS 状态	0: 正常 1: 锁机 2: 解锁 3: 解除	0
		CO	

F21. 76	控制端授权 手机号码	0~10000	10000
F21. 77	GPS SIM卡 ID	0~10000	10000
F21. 78	GPS 软件版 本	0~65535	0
F21. 79	GPS 协议选 择	0: 正弦 GPS 控制器 1: 旧版加密狗	0